

グラフの探索2 EULER閉路とHAMILTON閉路

グラフ探索

- Euler閉路の探索
 - 全ての弧を一度ずつ経由する閉路
 - 「一筆描き」
- Hamilton閉路の探索
 - 全ての頂点を一度ずつ経由する閉路
- 閉路(circle, closed path)
 - 始点と終点の一致する道
- 一つだけ見つけるのではなく、列挙する

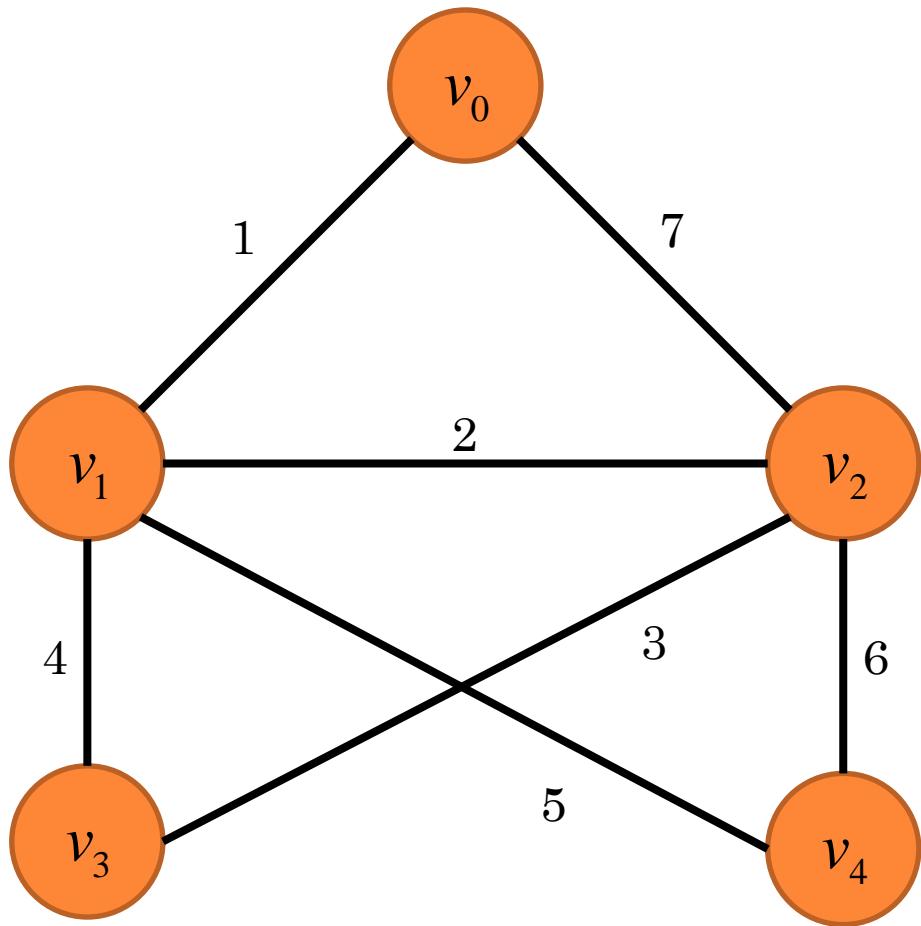


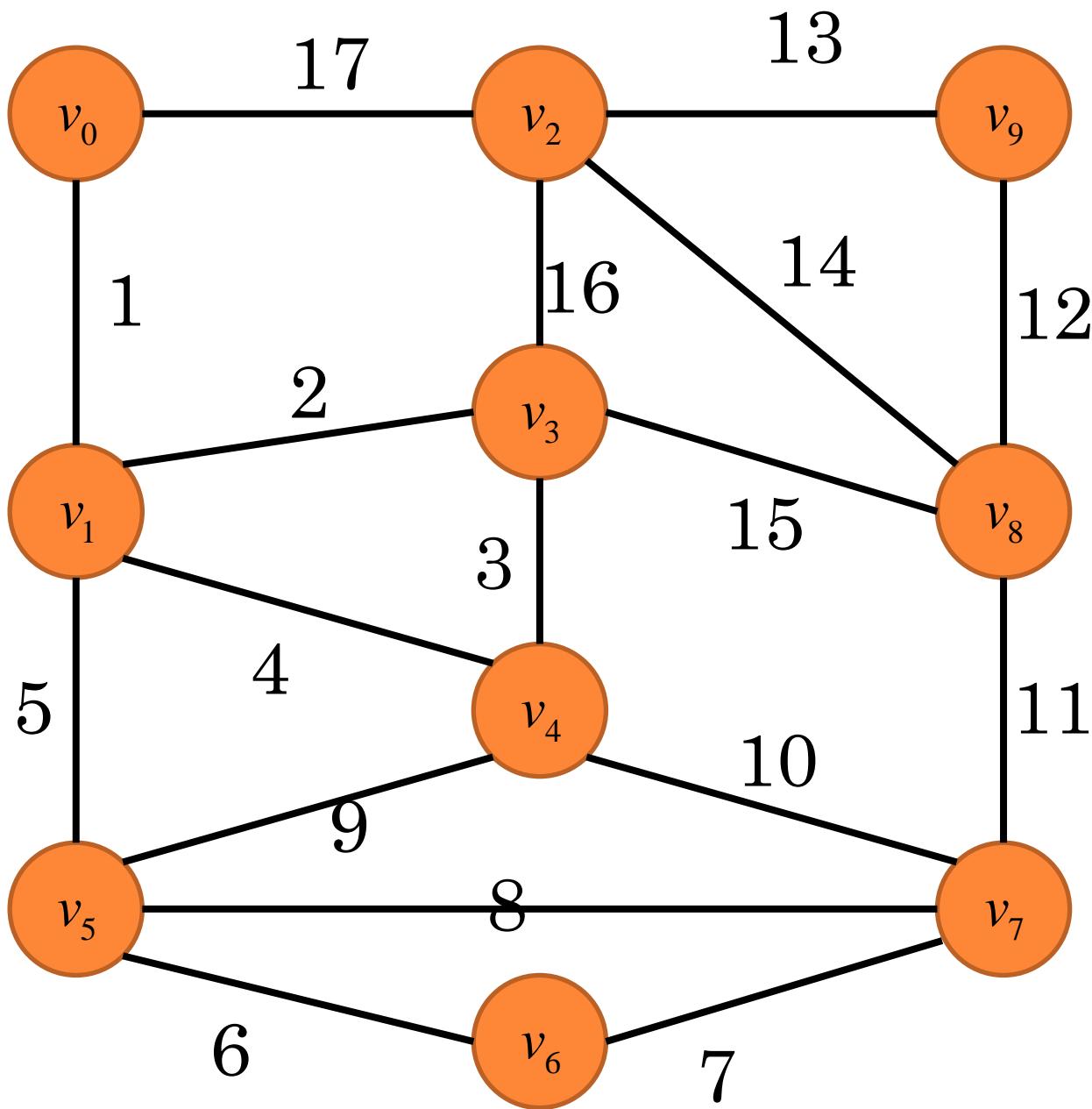
EULER閉路(EULER CIRCLE)

- 一筆書き
- 無向グラフが対象
- 全ての弧を一度ずつ経由して始点に戻る道
- 全ての点の次数が偶数
 - 次数が奇数だったらどうなる？



簡単なEULER閉路の例





EULER閉路の列挙の方針

- 使用した弧の列を管理する
- 深さ優先で、一つの閉路を見つける
 - 使った弧の一覧を保持
- 分岐点まで戻って、他の閉路を見つける
 - 戻るたびに、対応する弧を一覧から削除
- 上記を繰り返す



EULER閉路の列挙アルゴリズム

```
search( $v$ ){\  
    if ( $(v == r) \wedge (|A| == |A_{\text{Euler}}|)$ ) {  
        見つけた Euler 閉路を保存  
    } else {  
        forall  $(a \in \delta v)$  {  
            if ( $a \notin A_{\text{Euler}}$ ) {  
                 $A_{\text{Euler}}$  に  $a$  をアペンド  
                 $w$  は  $a$  の反対の終端  
                search ( $w$ )  
                 $A_{\text{Euler}}$  から  $a$  を削除  
            }  
        }  
    }  
}
```

A_{Euler} : 既に経由した弧の列

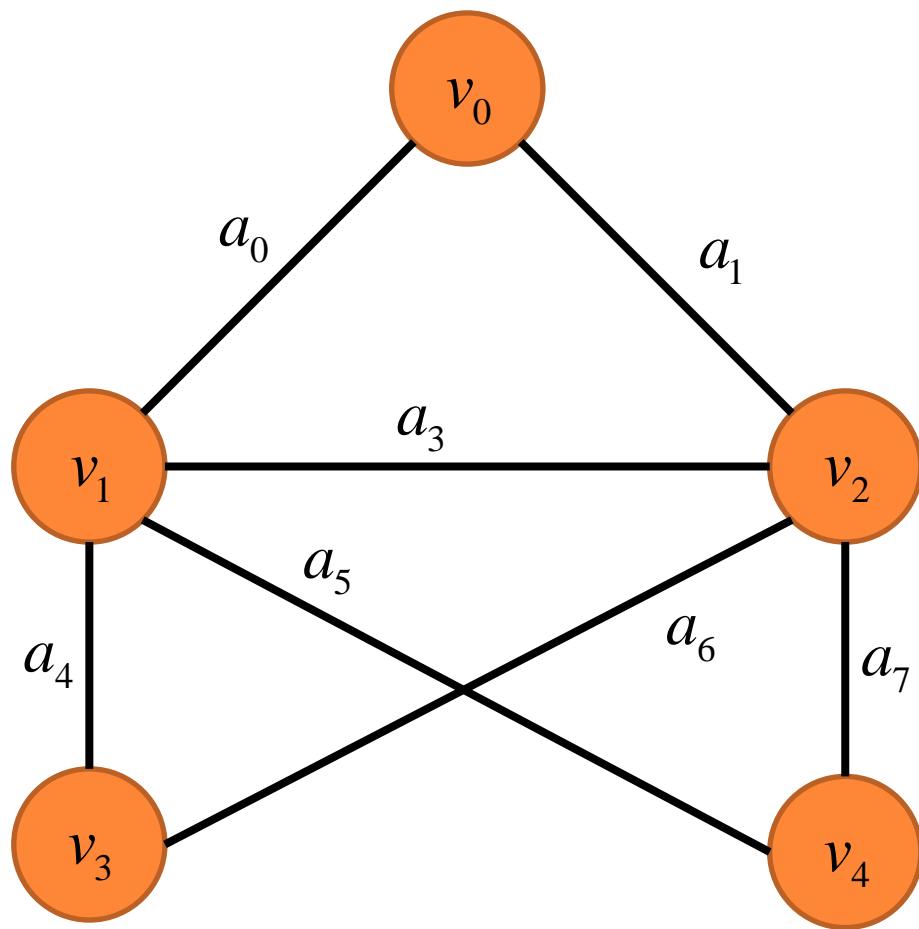
初期値は $A_{\text{Euler}} = \emptyset$

r : 始点

$|A|$: 弧の数



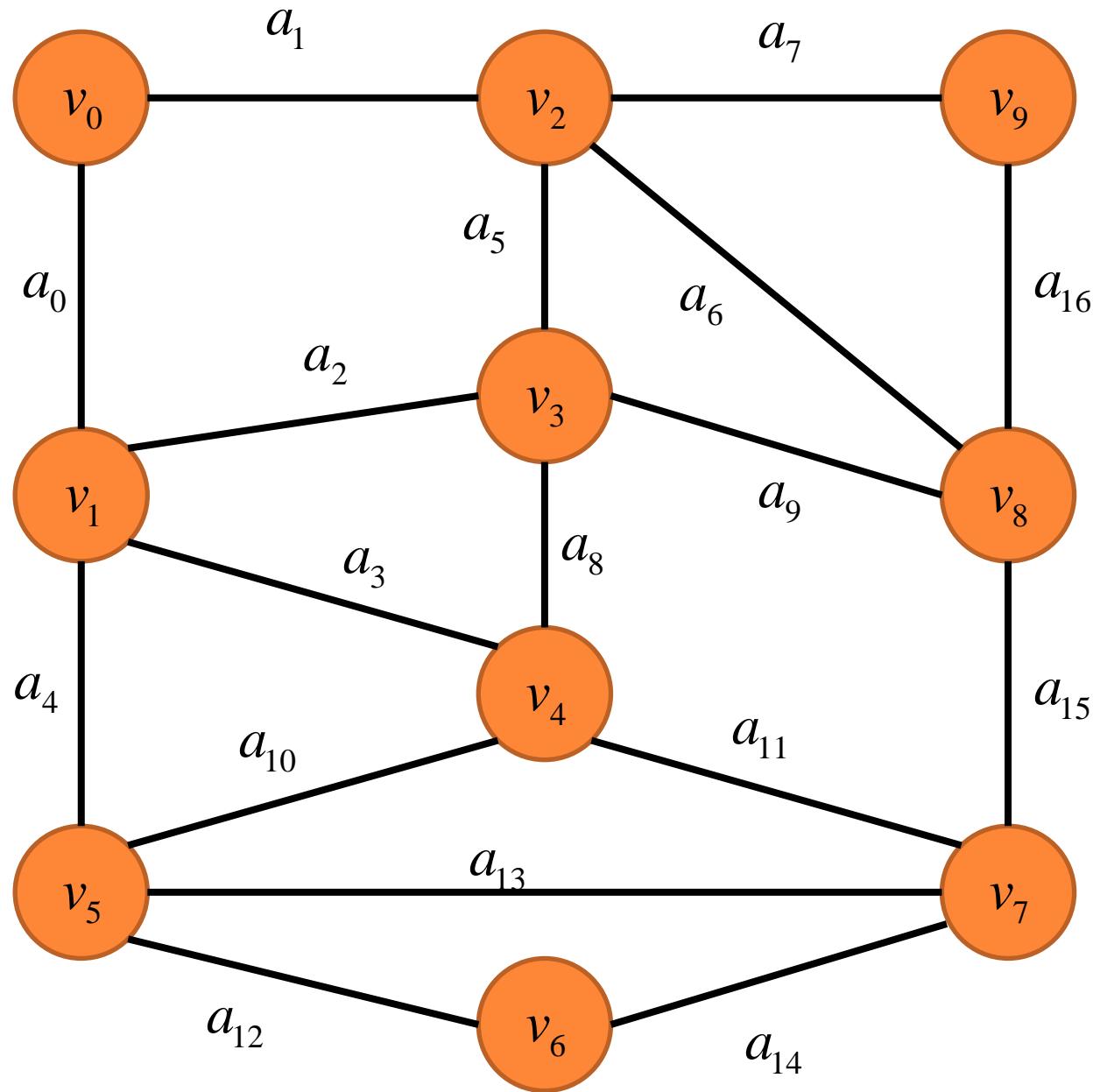
列挙の例



探索の経過

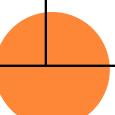
a_0	a_3	a_1	\times				
		a_6	a_4	a_5	a_7	a_1	○
		a_7	a_5	a_4	a_6	a_1	○
	a_4	a_6	a_1	\times			
			a_3	a_5	a_7	a_1	○
			a_7	a_5	a_3	a_1	○
	a_5	a_7	a_3	a_4	a_6	a_1	○
			a_6	a_4	a_3	a_1	○

以下省略



a_0	a_2	a_5	a_1	\times												
			a_6	a_9	a_8	a_3	a_4	a_{10}	a_{11}	a_{13}	a_{12}	a_{14}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1
								a_{12}	a_{14}	a_{13}	a_{10}	a_{11}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1
						a_{10}	a_4	a_3	a_{11}	a_{13}	a_{12}	a_{14}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1
							a_{12}	a_{14}	a_{11}	a_3	a_4	a_{13}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1
								a_{13}	a_4	a_3	a_{11}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1	
									a_{15}	a_{16}	a_7	a_1	\times			
							a_{13}	a_{11}	a_3	a_4	a_{12}	a_{14}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1
								a_{14}	a_{12}	a_4	a_3	a_{11}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1
						a_{11}	a_{13}	a_4	a_3	a_{10}	a_{12}	a_{14}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1
								a_{10}	a_3	a_4	a_{12}	a_{14}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1
									a_{12}	a_{14}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1	\times	
							a_{14}	a_{12}	a_4	a_3	a_{10}	a_{13}	a_{15}	a_{14}	a_{12}	a_4
									a_{10}	a_3	a_4	a_{13}	a_{15}	a_{14}	a_{12}	a_4
									a_{13}	a_{15}	a_{16}	a_7	a_1	\times		
								a_{15}	a_{16}	a_7	a_1	\times				

以下省略



HAMILTON 閉路

- 無向グラフが対象
- 全ての点を一度ずつ経由して始点に戻る道
- 巡回セールスマン問題の厳密解を得る際に必要

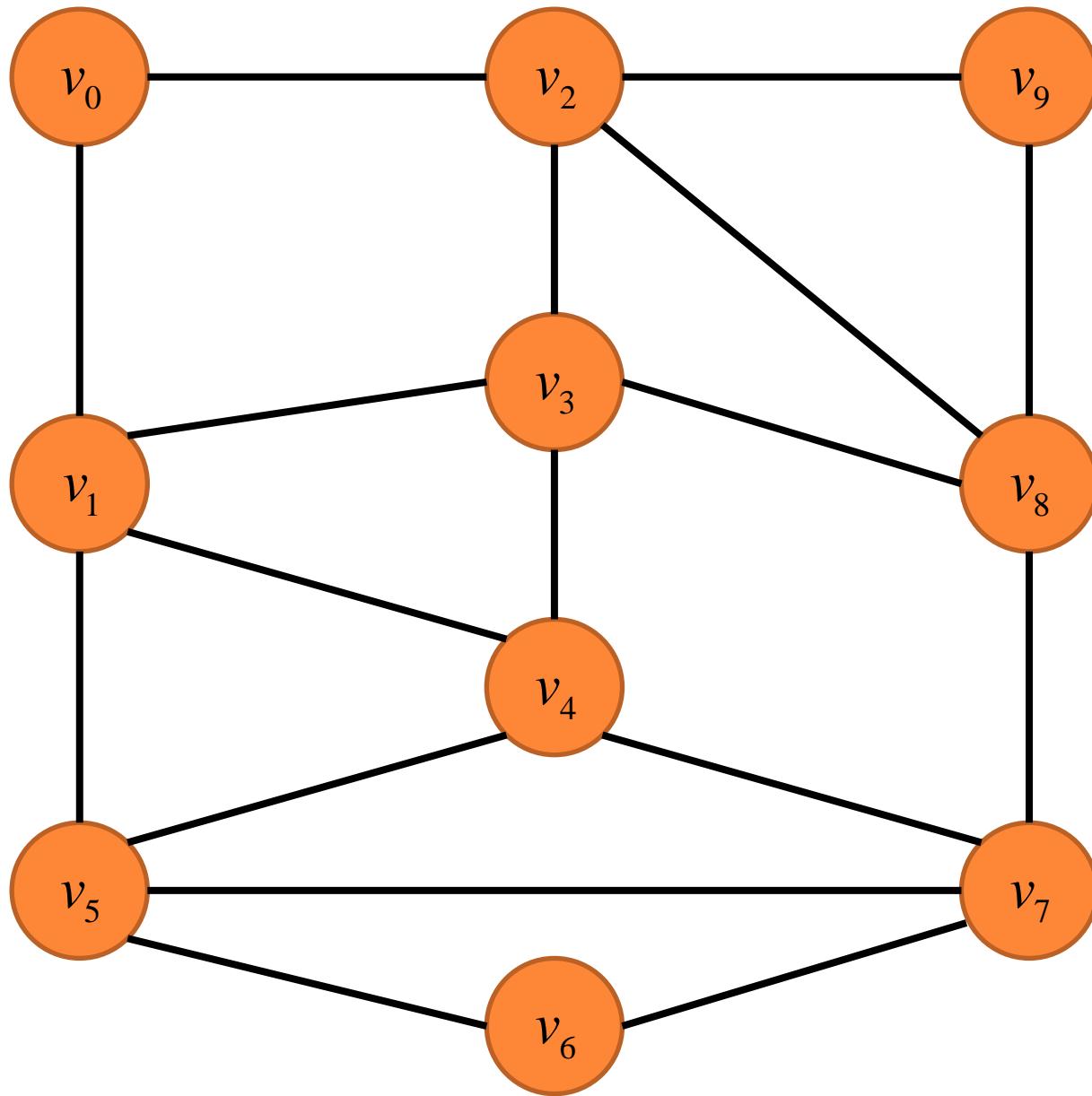


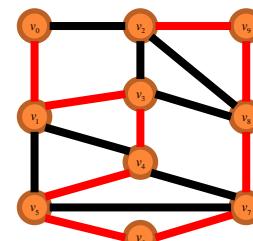
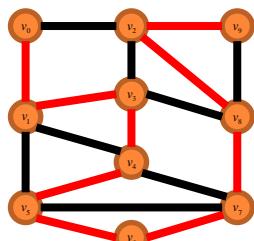
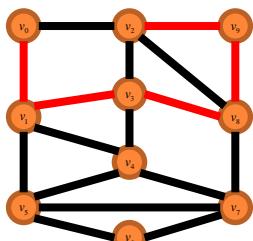
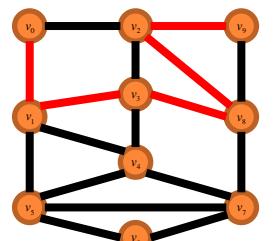
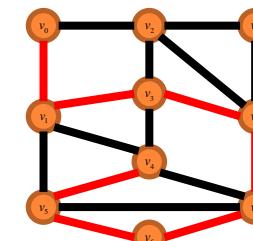
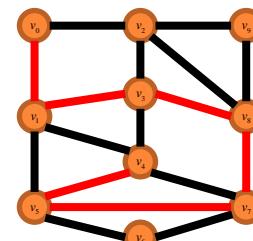
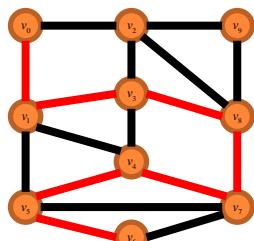
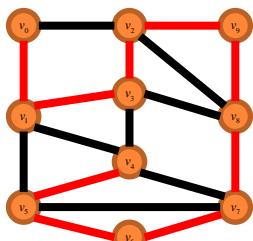
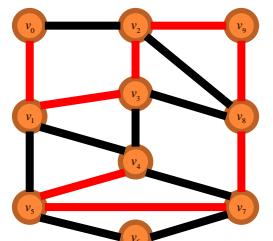
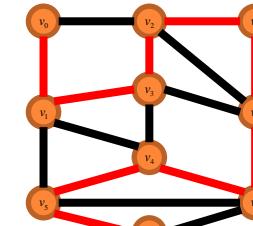
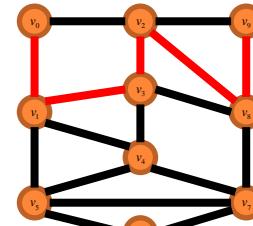
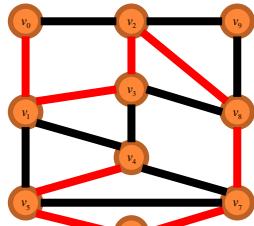
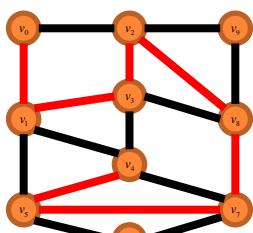
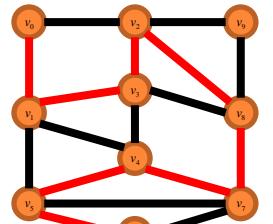
HAMILTON閉路の列挙アルゴリズム

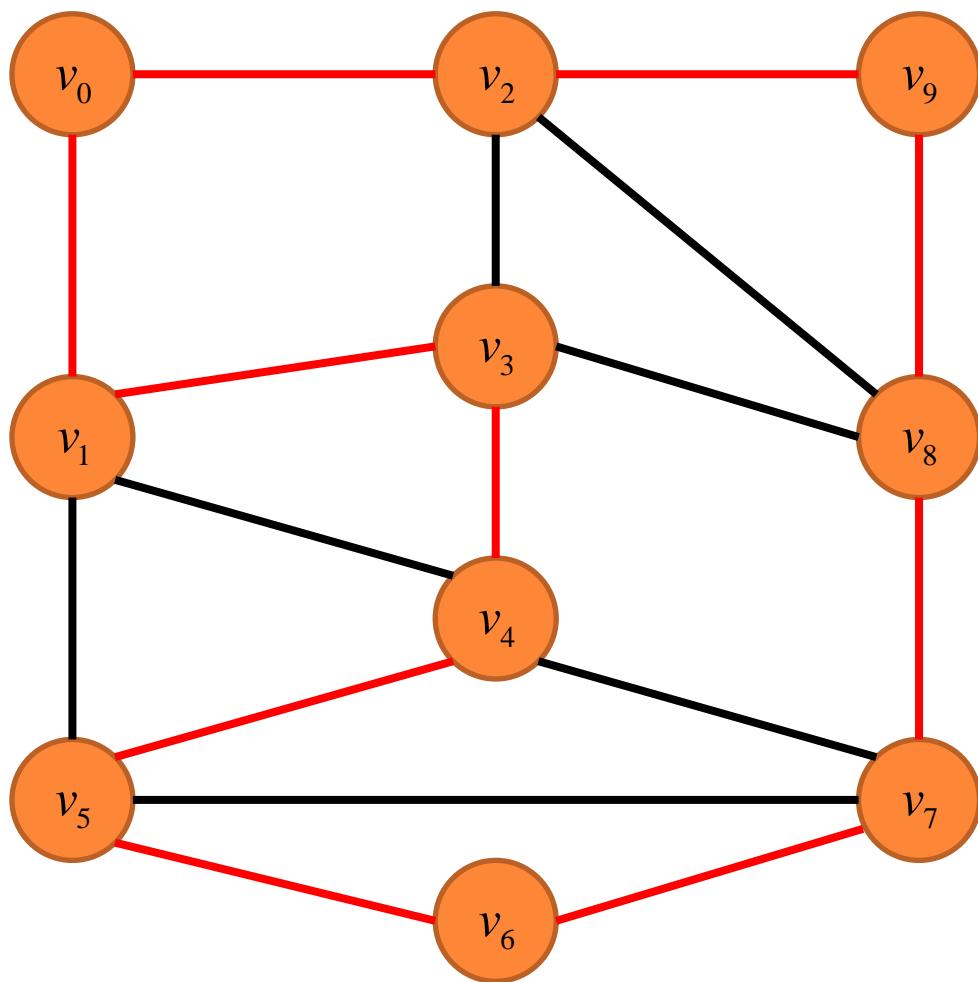
```
search ( $v$ ) {  
    forall ( $a \in \delta v$ ) {  
         $w$  は  $a$  の反対の終端  
        if ( $(w == r) \wedge (|L| == |V|)$ ) { 見つけた Hamilton 閉路を保存 }  
        else {  
            if ( $w \notin L$ ) {  
                 $L$  に  $w$  を追加  
                search ( $w$ )  
                 $L$  から  $w$  を削除  
            }  
        }  
    }  
}
```

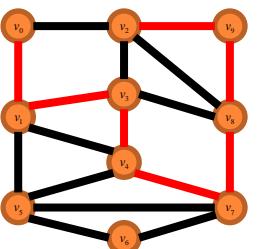
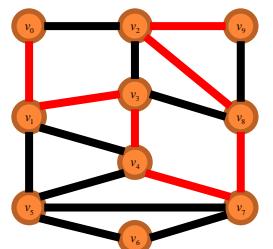
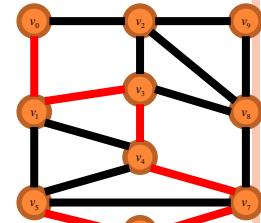
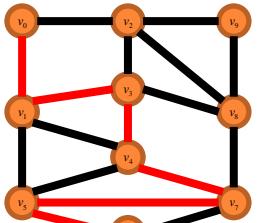
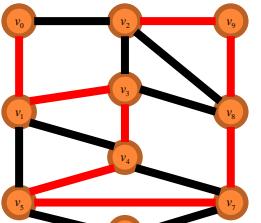
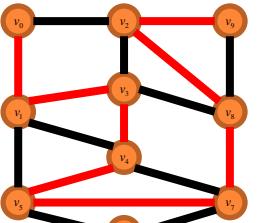
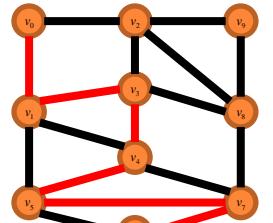
L : 既に経由した点の集合
初期値 : $L = \emptyset$
 r : 始点



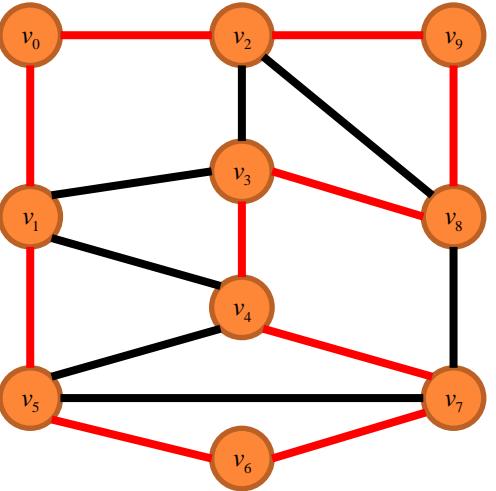








• • • •

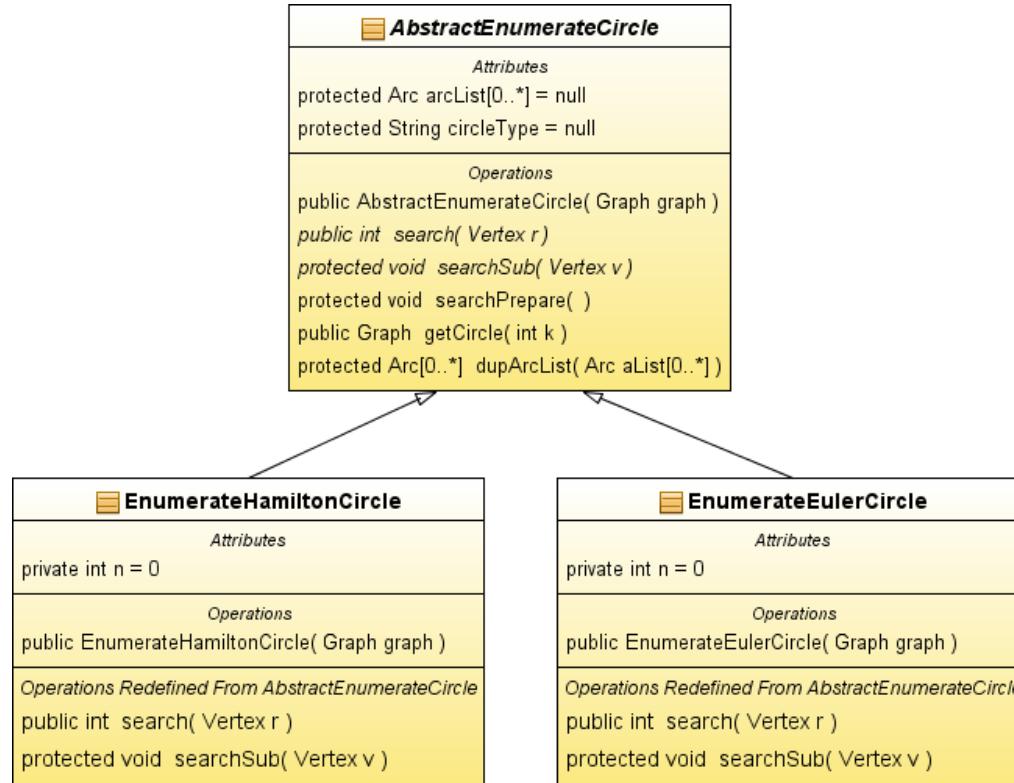


JAVAプログラムへ

- アブストラクトクラス
 - AbstractEnumerateCircle
- Euler閉路の列挙
 - EnumerateEulerCircle
- Hamilton閉路の列挙
 - EnumerateHamiltonCircle



クラスの関係



○ メソッドsearch

- 始点を指定して、探索を準備する。
- 探索結果(circle)を保存する準備
- circleに対応する頂点または弧のリストを準備
- 再帰的メソッドsearchSubを呼び出す
- 発見したcircleの数を返す



- メソッドsearchSub
 - 再帰的メソッド
- メソッドgetCircle
 - k番目のcircleを返す
 - 指定されたcircleに対応する頂点または弧のリストからグラフを構成する

