

学籍番号									氏名
------	--	--	--	--	--	--	--	--	----

学籍番号と氏名は丁寧に記載すること

「モデリングとシミュレーション」確認テスト

2020/11/2

問 1 調和振動子の運動方程式は次式で記述される。

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx \quad (1)$$

ここで、 m は質量、 k はばね定数である。この解は $\omega^2 = k/m$ として

$$x(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t) \quad (2)$$

と表すことができる一方で、

$$x(t) = C \cos(\omega t + \delta) \quad (3)$$

と表すこともできる。 A と B を C と δ で表しなさい。

解答例 式 (3) を余弦定理を使って変形する。

$$x(t) = C (\cos \omega t \cos \delta - \sin \omega t \sin \delta)$$

ここから、以下を得る。

$$A = C \cos \delta$$

$$B = -C \sin \delta$$

問 2 式 (1) で定義される系のエネルギーは、 $v = dx/dt$ として

$$E = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 \quad (4)$$

である。エネルギーが保存されること、つまり

$$\frac{dE}{dt} = 0 \quad (5)$$

であることを示しなさい。

(ヒント) 式 (4) 中の x と v は、時間の関数である。式 (4) の両辺を時間で微分した結果に運動方程式 (1) を代入する。

解答例 式 (4) の両辺を時間で微分する。

$$\frac{dE}{dt} = mv \frac{dv}{dt} + kx \frac{dx}{dt}$$

ここに式 (1)、つまり

$$m \frac{dv}{dt} = -kx$$

を代入する。

$$\frac{dE}{dt} = -kvx + kvx = 0$$